

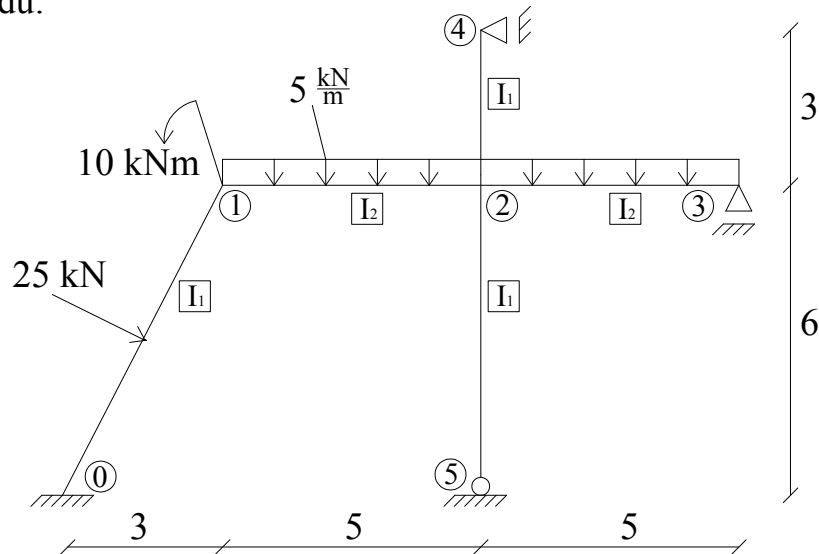
Politechnika Poznańska
Instytut Konstrukcji Budowlanych
Zakład Mechaniki Budowli

Projekt wykonał: Krzysztof Matyński
Konsultacje: mgr inż. Anita Kaczor

OBLICZENIE RAMY METODĄ PRZEMIESZCZEŃ

Wpływ obciążenia

Schemat układu:



Przyjmuje przekroje prętów I_1 i I_2 z dwuteowników walcowanych:

$$I_1 \rightarrow I200 \rightarrow I_x = 2140 \text{ cm}^4$$

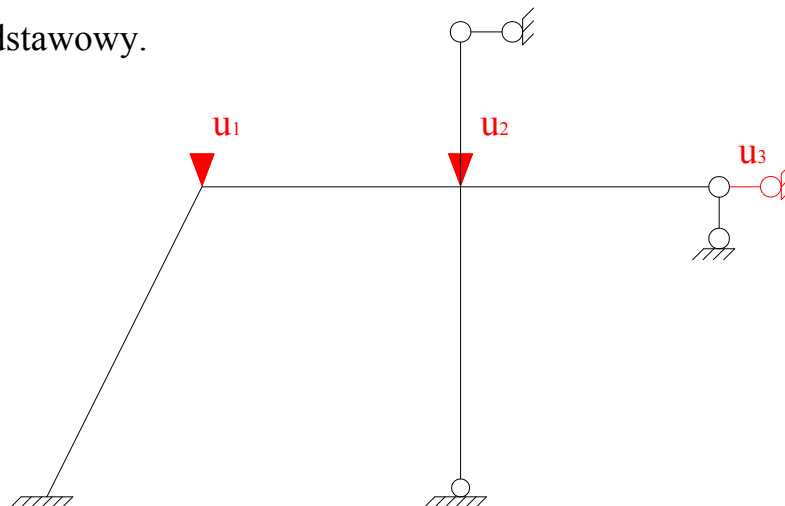
$$I_2 \rightarrow I160 \rightarrow I_x = 935 \text{ cm}^4$$

$$EI_1 = 205 \cdot 10^9 \cdot 2140 \cdot 10^{-8} = 4387 \text{ kNm}$$

$$EI_2 = 205 \cdot 10^9 \cdot 935 \cdot 10^{-8} = 1916,75 \text{ kNm}$$

$$I_2 = 0,4369158 I_1$$

Układ podstawowy.



Układ równań kanonicznych metody przemieszczeń

$$\begin{cases} R_1 = 0 \\ R_2 = 0 \\ R_3 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} r_{11} \cdot \varphi_1 + r_{12} \cdot \varphi_2 + r_{13} \cdot \Delta_3 + r_{1P} = 0 \\ r_{21} \cdot \varphi_1 + r_{22} \cdot \varphi_2 + r_{23} \cdot \Delta_3 + r_{2P} = 0 \\ r_{31} \cdot \varphi_1 + r_{32} \cdot \varphi_2 + r_{33} \cdot \Delta_3 + r_{3P} = 0 \end{cases}$$

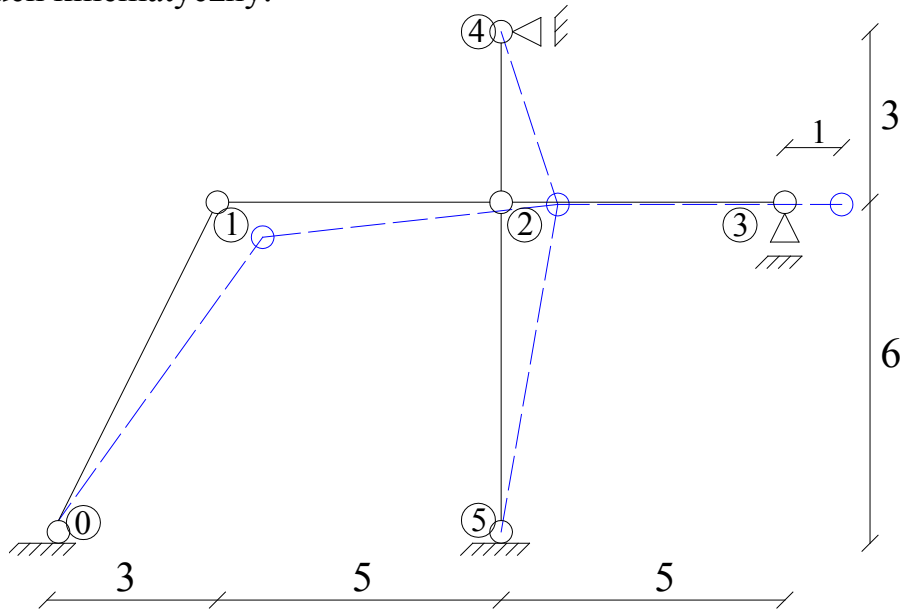
Niewiadome: $\varphi_1, \varphi_2, u_3$

Oznaczamy: $u_1 = \varphi_1$

$u_2 = \varphi_2$

$u_3 = \Delta_3$

Łańcuch kinematyczny.



Równania łańcucha kinematycznego.

$$0125 \rightarrow \psi_{01} \cdot 6 + \psi_{12} \cdot 0 - \psi_{25} \cdot 6 = 0 \rightarrow \psi_{01} = \psi_{25}$$

$$0125 \downarrow \psi_{01} \cdot 3 + \psi_{12} \cdot 5 - \psi_{25} \cdot 0 = 0 \rightarrow \psi_{01} = -\frac{5}{3} \psi_{12}$$

$$523 \rightarrow \psi_{25} \cdot 6 + \psi_{23} \cdot 0 = 1 \rightarrow \psi_{25} = \frac{1}{6} \rightarrow \psi_{01} = \frac{1}{6} \rightarrow \psi_{12} = \frac{1}{6} \cdot \left(-\frac{3}{5}\right) = -\frac{1}{10}$$

$$423 \rightarrow -\psi_{24} \cdot 3 + \psi_{23} \cdot 0 = 1 \rightarrow \psi_{24} = -\frac{1}{3}$$

$$\psi_{01} = \frac{1}{6}$$

$$\psi_{12} = -\frac{1}{10}$$

$$\psi_{23} = 0$$

$$\psi_{24} = -\frac{1}{3}$$

$$\psi_{25} = \frac{1}{6}$$

Stan $\varphi_1=1$

Korzystając ze wzorów transformacyjnych obliczam momenty przęsłowe przywęzłowe.

$$M_{01} = \frac{2EI_1}{l}(2\varphi_0 + \varphi_1 - 3\psi_{01}) = \frac{2EI_1}{6,7082039}(2 \cdot 0 + 1 - 3 \cdot 0) = 0,2981424EI_1$$

$$M_{10} = \frac{2EI_1}{l}(2\varphi_1 + \varphi_0 - 3\psi_{01}) = \frac{2EI_1}{6,7082039}(2 \cdot 1 + 0 - 3 \cdot 0) = 0,5962848EI_1$$

$$M_{12} = \frac{2EI_2}{l}(2\varphi_1 + \varphi_2 - 3\psi_{12}) = \frac{2EI_2}{5}(2 \cdot 1 + 0 - 3 \cdot 0) = 0,8 \cdot 0,4369158EI_1 = 0,3495326EI_1$$

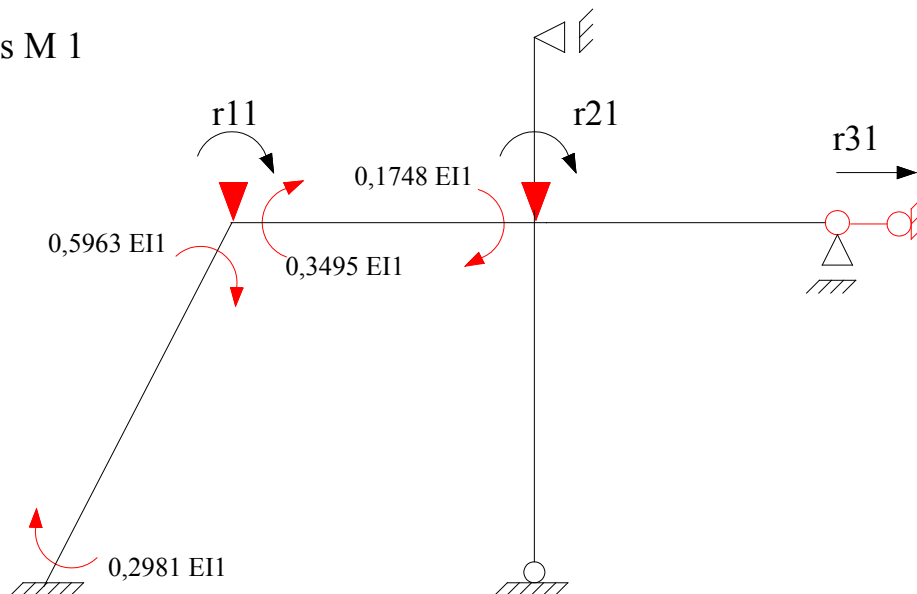
$$M_{21} = \frac{2EI_2}{l}(2\varphi_2 + \varphi_1 - 3\psi_{12}) = \frac{2EI_2}{5}(2 \cdot 0 + 1 - 3 \cdot 0) = 0,4 \cdot 0,4369158EI_1 = 0,1747663EI_1$$

$$M_{25} = 0$$

$$M_{52} = 0$$

$$M_{23} = 0$$

$$M_{24} = 0$$

Wykres M 1

Z równowagi węzłów otrzymujemy:

$$r_{11} = 0,5962848EI_1 + 0,3495326EI_1$$

$$r_{11} = 0,9458174EI_1$$

$$r_{21} = 0,1747662EI_1$$

Korzystając z zasady pracy wirtualnej obliczam reakcje r_{31} :

$$r_{31} \cdot 1,0 + (M_{01} + M_{10})EI_1 \cdot \psi_{01} + (M_{12} + M_{21})EI_1 \cdot \psi_{12} = 0$$

$$r_{31} \cdot 1,0 + (0,2981424 + 0,5962848)EI_1 \cdot \frac{1}{6} + (0,3495326 + 0,1747663)EI_1 \cdot \left(-\frac{1}{10}\right) = 0$$

$$r_{31} = -0,0966414EI_1$$

Stan $\varphi_2=1$

$$M_{01} = M_{10} = 0$$

$$M_{12} = \frac{2EI_2}{5}(2 \cdot 0 + 1 - 3 \cdot 0) = 0,1747663EI_1$$

$$M_{21} = \frac{2EI_2}{5}(2 \cdot 1 + 0 - 3 \cdot 0) = 0,3495326EI_1$$

$$M_{25} = \frac{3EI_1}{l}(\varphi_2 - \psi_{25}) = \frac{3EI_1}{6}(1 - 0) = 0,5EI_1$$

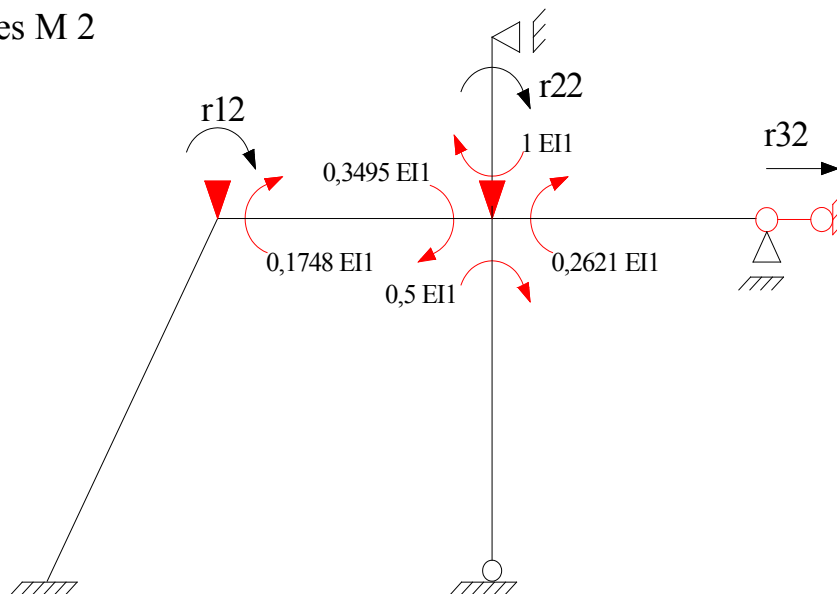
$$M_{52} = 0$$

$$M_{24} = \frac{3EI_1}{3}(1 - 0) = EI_1$$

$$M_{42} = 0$$

$$M_{23} = \frac{3EI_2}{5}(1 - 0) = 0,2621494EI_1$$

$$M_{32} = 0$$

Wykres M 2

Z równowagi węzłów otrzymujemy:

$$r_{12} = 0,1747663EI_1 \quad r_{22} = 0,3495326EI_1 + 0,5EI_1 + 0,2621491EI_1 + 1EI_1$$

$$r_{22} = 2,111682EI_1$$

Korzystając z zasady pracy wirtualnej obliczam reakcje r_{32} :

$$r_{32} \cdot 1,0 + (0,1747663 + 0,3495326)EI_1 \cdot \left(-\frac{1}{10}\right) + (0,5)EI_1 \cdot \left(\frac{1}{6}\right) + (0,2621494)EI_1 \cdot 0 + (1)EI_1 \cdot \left(-\frac{1}{3}\right) = 0$$

$$r_{32} = 0,3024297EI_1$$

Stan $u_3=1$

$$M_{01} = M_{10} = -0,1490712EI_1$$

$$M_{12} = M_{21} = 0,0524298EI_1$$

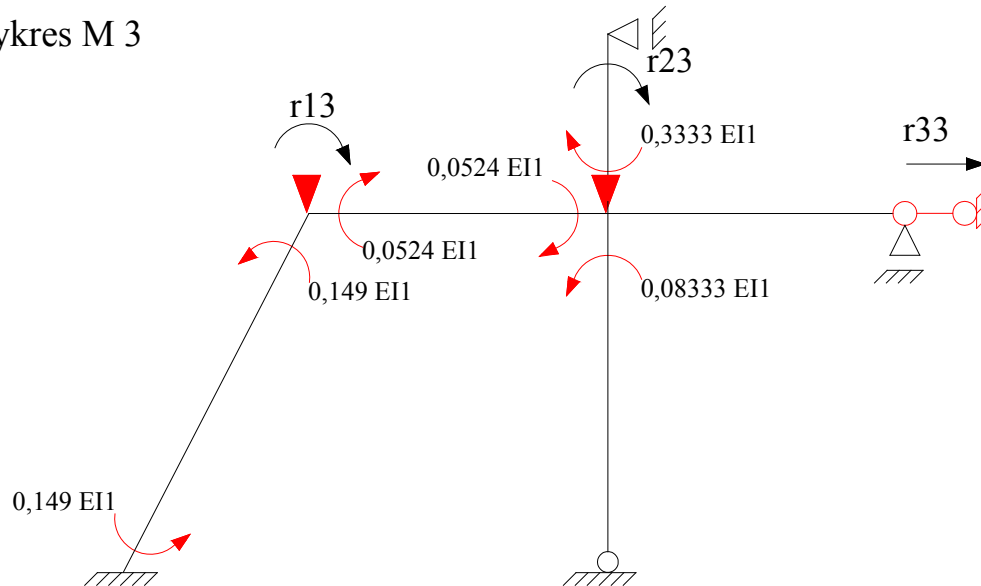
$$M_{25} = -0,0833333EI_1$$

$$M_{52} = 0$$

$$M_{24} = 0,3333333EI_1$$

$$M_{42} = 0$$

$$M_{23} = M_{32} = 0$$

Wykres M 3

Z równowagi węzłów otrzymujemy:

$$r_{13} = -0,1490712EI_1 + 0,0524298EI_1 \quad r_{23} = 0,3333333EI_1 + 0,0524298EI_1 - 0,0833333EI_1$$

$$r_{13} = -0,0966414EI_1 \quad r_{23} = 0,3024297EI_1$$

Korzystając z zasady pracy wirtualnej obliczam reakcje r_{33} :

$$r_{33} \cdot 1,0 - (0,1490712 + 0,1490712)EI_1 \cdot \left(\frac{1}{6}\right) + (0,0524298 + 0,0524298)EI_1 \cdot \left(-\frac{1}{10}\right) + \\ + (0,3333333)EI_1 \cdot \left(-\frac{1}{3}\right) - (0,0833333)EI_1 \cdot \left(\frac{1}{6}\right) = 0$$

$$r_{33} = 0,1851762EI_1$$

Stan „P”

$$M_{01} = \frac{Pl}{8} = -\frac{25 \cdot 6,7082033}{8} = -20,963137kNm$$

$$M_{32} = 0$$

$$M_{01} = \frac{Pl}{8} = \frac{25 \cdot 6,7082033}{8} = 20,963137kNm$$

$$M_{24} = M_{42} = 0$$

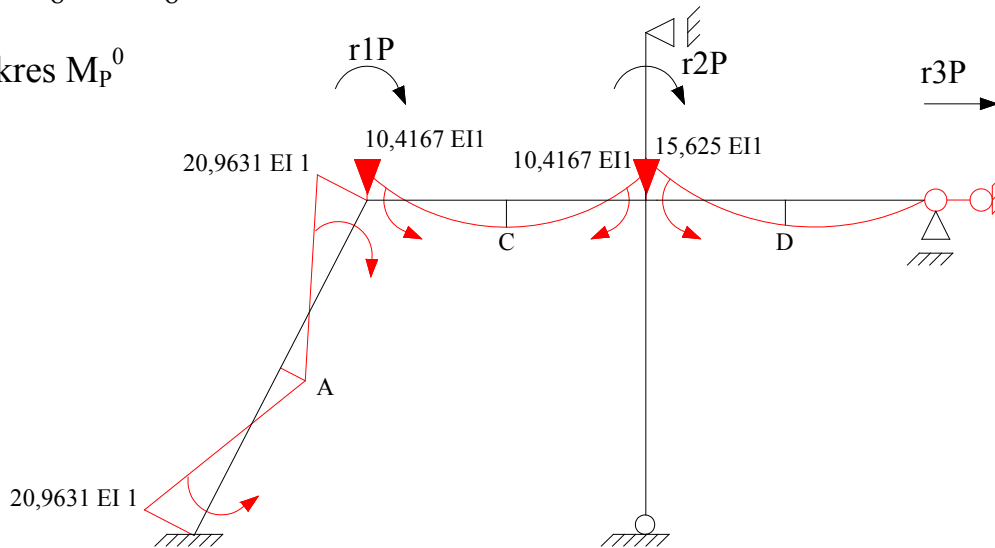
$$M_{25} = M_{52} = 0$$

$$M_{12} = \frac{ql^2}{12} = -\frac{5 \cdot 5^2}{12} = -10,416667kNm$$

$$M_{21} = \frac{ql^2}{12} = \frac{5 \cdot 5^2}{12} = 10,416667kNm$$

$$M_{23} = \frac{ql^2}{8} = -\frac{5 \cdot 5^2}{8} = 15,625kNm$$

Wykres M_P^0



Z równowagi węzłów otrzymujemy:

$$r_{1P} = -10,416667 + 20,963137 + 10$$

$$r_{2P} = -15,625 + 10,416667$$

$$r_{1P} = 20,54647kNm$$

$$r_{2P} = -5,208333kNm$$

Korzystając z zasady pracy wirtualnej obliczam reakcje r_{3P} :

$$r_{3P} \cdot 1,0 + (M_{01} + M_{10})\bar{\psi}_{01} + (M_{12} + M_{21})\bar{\psi}_{12} + M_{23} \cdot \bar{\psi}_{23} + 25 \cdot \bar{\Delta A} + 5 \cdot 5 \cdot \bar{\Delta C} + 5 \cdot 5 \cdot \bar{\Delta D} = 0$$

W celu obliczenia ΔA , ΔC , ΔD musimy rozwiązać łańcuch kinematyczny.

$$\Delta A = \sqrt{\Delta Ax^2 + \Delta Ay^2}$$

$$0A \rightarrow 3 \cdot \psi_{01} = \Delta Ax$$

$$0A \downarrow 1,5 \cdot \psi_{01} = \Delta Ay$$

$$\Delta Ax = 3 \cdot \frac{1}{6} = \frac{1}{2}$$

$$\Delta Ay = 1,5 \cdot \frac{1}{6} = \frac{1}{4}$$

$$\Delta A = \sqrt{\left(\frac{1}{2}\right)^2 + \left(\frac{1}{4}\right)^2} = 0,5590169m$$

lub:

$$\Delta A = \psi_{01} \cdot \frac{l_{01}}{2} = \frac{1}{6} \cdot \frac{6,708}{2} = 0,5590169m$$

$$32C \downarrow \quad -2,5 \cdot \psi_{12} = \Delta C$$

$$\Delta C = -2,5 \cdot \left(-\frac{1}{10}\right) = \frac{1}{4} m$$

$$3D \downarrow \quad \psi_{23} = \Delta D$$

$$\Delta D = 0$$

$$r_{3p} \cdot 1,0 + (-20,963137 + 20,963137) \cdot \left(\frac{1}{6}\right) + (-10,416667 + 10,416667) \cdot \left(-\frac{1}{10}\right) + (-15,625) \cdot 0 + \\ + 25 \cdot 0,5590169 + 5 \cdot 5 \cdot \frac{1}{4} + 5 \cdot 5 \cdot 0 = 0$$

$$r_{3p} = -20,225423 kN$$

Podstawiając do układu równań kanonicznych otrzymujemy:

$$\begin{cases} 0,9458174EI_1 \cdot \varphi_1 + 0,1747663 \cdot EI_1 \cdot \varphi_2 - 0,0966414EI_1 \cdot u_3 = -20,54647 \\ 0,1747663, EI_1 \cdot \varphi_1 + 2,111682 \cdot EI_1 \cdot \varphi_2 + 0,3024297EI_1 \cdot u_3 = 5,208333 \\ -0,0966414EI_1 \cdot \varphi_1 + 0,3024297 \cdot EI_1 \cdot \varphi_2 + 0,1851762EI_1 \cdot u_3 = 20,225423 \end{cases}$$

$$\begin{cases} \varphi_1 = -\frac{5,16399662}{EI_1} = -0,0017711 rad = -0,067443632^\circ \\ \varphi_2 = -\frac{16,1373552}{EI_1} = -0,00367845 rad = -0,210759596^\circ \\ u_3 = \frac{132,8830737}{EI_1} = 0,030290192 m \end{cases}$$

Korzystając z zasady superpozycji obliczymy wartości momentów.

$$M_p^n = M_1 \cdot \varphi_1 + M_2 \cdot \varphi_2 + M_3 \cdot u_3 + M_p^0$$

$$M_{01} = 0,2981424 \cdot (-5,16399662) + 0 \cdot (-16,1373552) + (-0,1490712) \cdot (132,8830737) + (-20,963137)$$

$$M_{01} = -42,311783 kNm$$

$$M_{10} = 0,5962848 \cdot (-5,16399662) + 0 + (-0,1490712) \cdot (132,8830737) + 20,962137$$

$$M_{10} = -1,9251149 kNm$$

$$M_{12} = 0,3495326 \cdot (-5,16399662) + 0,1747663 \cdot (-16,1373552) + 0,0524298 \cdot (132,8830737) - 10,416667$$

$$M_{12} = -8,0748851 kNm$$

$$M_{21} = 0,1747663 \cdot (-5,16399662) + 0,3495326 \cdot (-16,1373552) + 0,0524298 \cdot (132,8830737) + 10,416667$$

$$M_{21} = 10,840676 kNm$$

$$M_{23} = 0 + 0,2621494 \cdot (-16,1373552) + 0 - 15,625 = -19,855398 kNm$$

$$M_{32} = 0 + 0 + 0 + 0 = 0$$

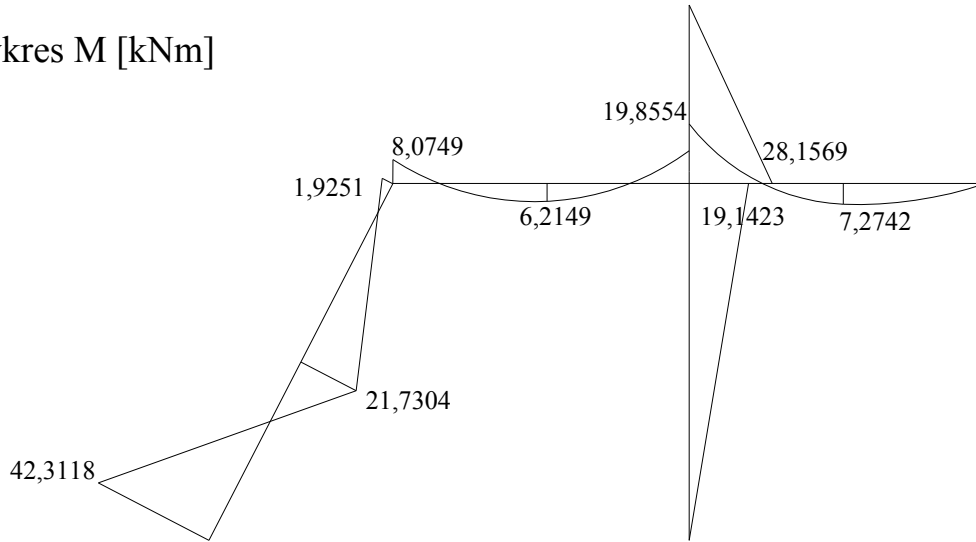
$$M_{24} = 0 + 1 \cdot (-16,1373552) + 0,333333 \cdot (132,8830737) + 0 = 28,156998 kNm$$

$$M_{42} = 0 + 0 + 0 + 0 = 0$$

$$M_{25} = 0 + 0,5 \cdot (-16,1373552) - 0,083333 \cdot (132,8830737) + 0 = -19,142263 kNm$$

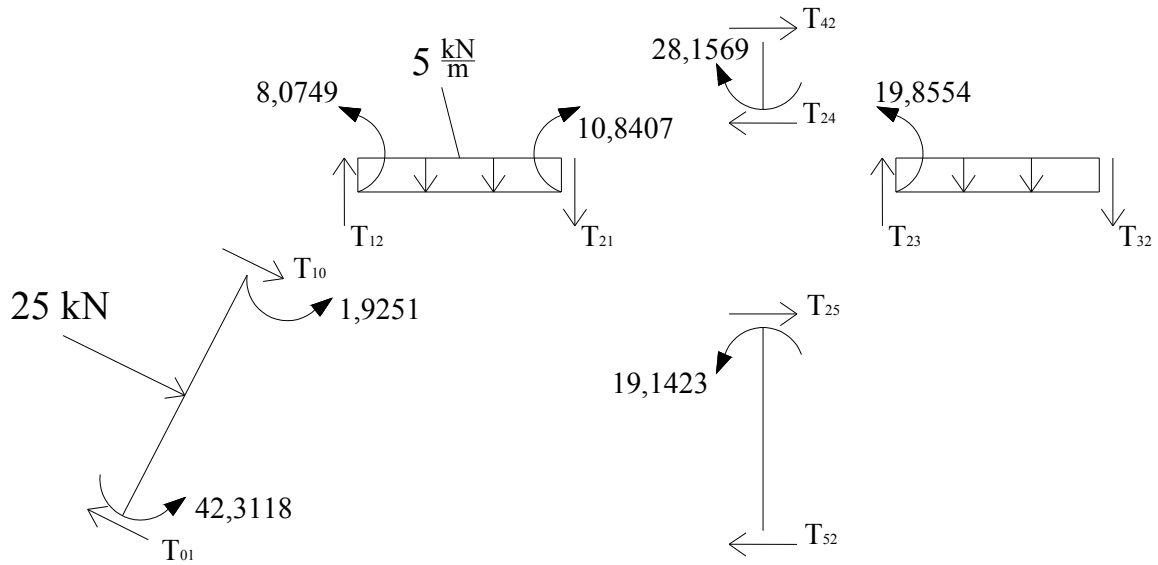
$$M_{52} = 0 + 0 + 0 + 0 = 0$$

Wykres M [kNm]



- $M_S^A = 21,730384 kNm$ moment pod siłą skupioną
 - $M_{ekst} = 6,214912 kNm$ moment ekstremalny - pręt 1-2
 - $M_{ekst} = 7,274248 kNm$ moment ekstremalny - pręt 2-3
- (wyznaczenie – patrz ostatnia strona)

WYZNACZANIE TNĄCYCH



$$T_{01} \Rightarrow \sum M_1 = 0$$

$$T_{01} \cdot 6,7082039 - 42,311783 - 25 \cdot 3,354102 - 1,92 = 0$$

$$T_{01} = 19,093685 kN$$

$$T_{10} \Rightarrow \sum M_0 = 0$$

$$T_{10} \cdot 6,7082039 - 42,311783 + 25 \cdot 3,354102 - 1,92 = 0$$

$$T_{10} = -5,9063153 kN$$

$$T_{12} \Rightarrow \sum M_2 = 0$$

$$T_{12} \cdot 5 - 8,07 - 5 \cdot 5 \cdot 2,5 + 10,8 = 0$$

$$T_{12} = 11,954 kN$$

$$T_{21} \Rightarrow \sum M_1 = 0$$

$$T_{21} \cdot 5 - 8,07 + 5 \cdot 5 \cdot 2,5 + 10,8 = 0$$

$$T_{21} = -13,046 \text{ kN}$$

$$T_{23} \Rightarrow \sum M_3 = 0$$

$$T_{23} \cdot 5 - 19,855398 - 5 \cdot 5 \cdot 2,5 = 0$$

$$T_{23} = 16,47108 \text{ kN}$$

$$T_{32} \Rightarrow \sum M_2 = 0$$

$$T_{32} \cdot 5 - 19,855398 + 5 \cdot 5 \cdot 2,5 = 0$$

$$T_{32} = -8,5289204 \text{ kN}$$

$$T_{24} \Rightarrow \sum M_4 = 0$$

$$T_{24} \cdot 3 + 28,156998 = 0$$

$$T_{24} = -9,385666 \text{ kN}$$

$$T_{42} = T_{24} = -9,385666 \text{ kN}$$

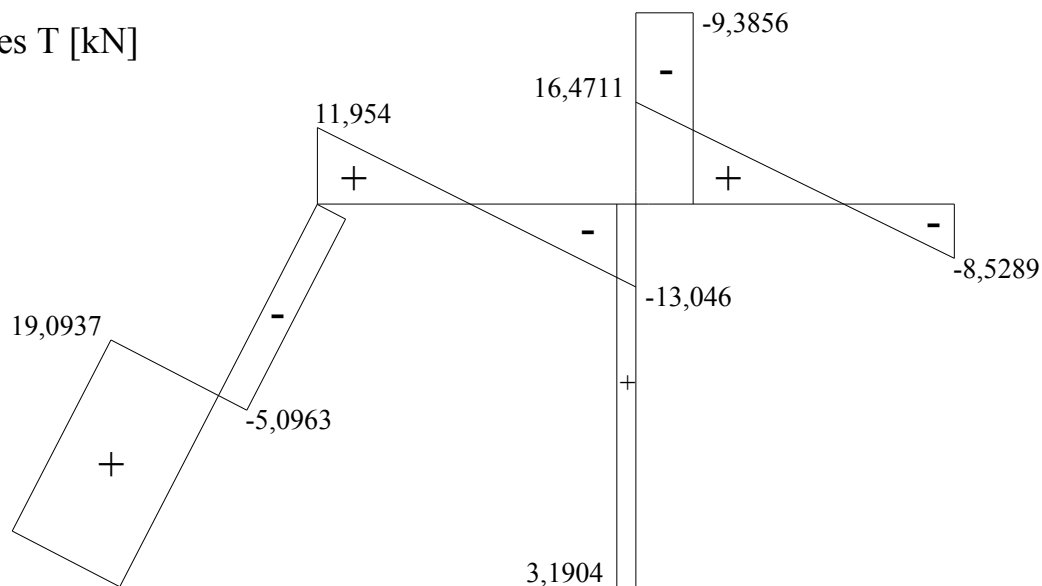
$$T_{25} \Rightarrow \sum M_5 = 0$$

$$T_{25} \cdot 6 - 19,142263 = 0$$

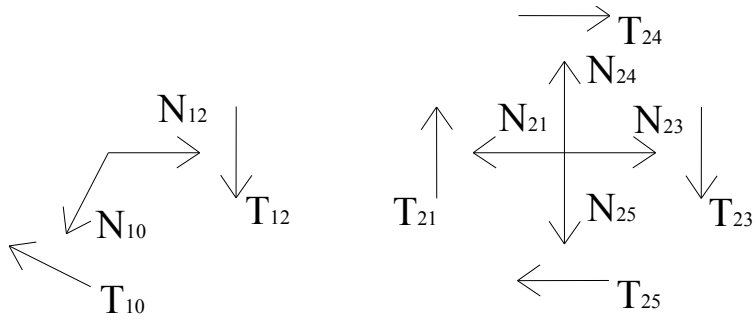
$$T_{25} = 3,1903772 \text{ kN}$$

$$T_{52} = T_{25} = 3,1903772 \text{ kN}$$

Wykres T [kN]



WYZNACZANIE NORMALNYCH



$$\sin \alpha = \frac{6}{6,7082039} = 0,8944272$$

$$\cos \alpha = \frac{3}{6,7082039} = 0,4472136$$

Węzeł 1

$$\sum X = 0$$

$$-T_{01} \cdot \sin \alpha - N_{10} \cos \alpha + N_{12} = 0 \quad \rightarrow \quad N_{12} = N_{21} = -12,580461kN$$

$$\sum Y = 0$$

$$T_{01} \cdot \cos \alpha - N_{10} \sin \alpha - T_{12} = 0 \quad \rightarrow \quad N_{01} = N_{10} = -16,318136kN$$

Węzeł 2

$$\sum X = 0$$

$$-N_{21} + T_{24} + N_{23} - T_{25} = 0 \quad \rightarrow \quad N_{23} = N_{32} = 0$$

Pręt 24

$$\sum Y = 0$$

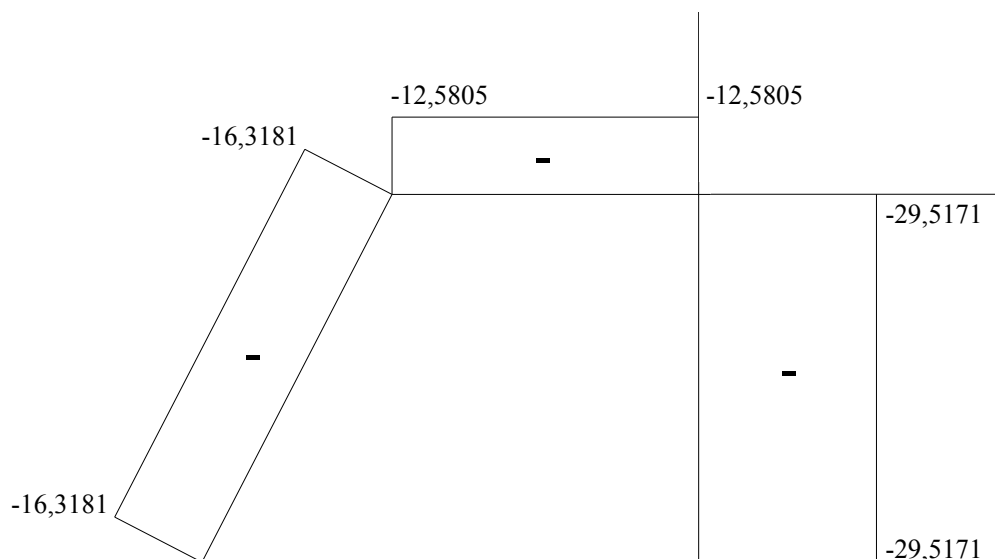
$$-N_{24} + N_{42} = 0 \quad \rightarrow \quad N_{24} = N_{42} = 0$$

Węzeł 2

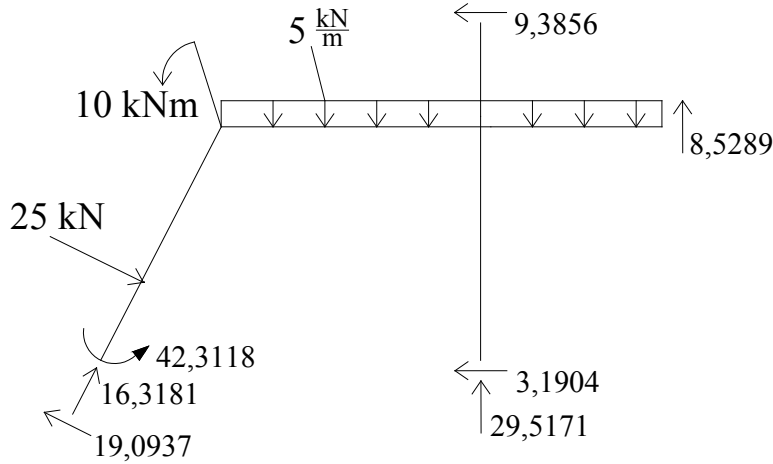
$$\sum Y = 0$$

$$T_{21} - T_{23} - N_{25} = 0 \quad \rightarrow \quad N_{25} = N_{52} = -29,51708kN$$

Wykres N [kN]



KONTROLA STATYCZNA



$$\sum X = 0$$

$$16,318136 \cdot \cos \alpha - 19,093685 \cdot \sin \alpha + 25 \cdot \sin \alpha - 9,385666 - 3,1903772 = 0$$

$$0,004 \cong 0$$

$$\sum Y = 0$$

$$-16,318136 \cdot \sin \alpha - 19,093685 \cdot \cos \alpha + 25 \cdot \cos \alpha + 50 - 8,5289204 - 29,51708 = 0$$

$$0,00000 \cong 0$$

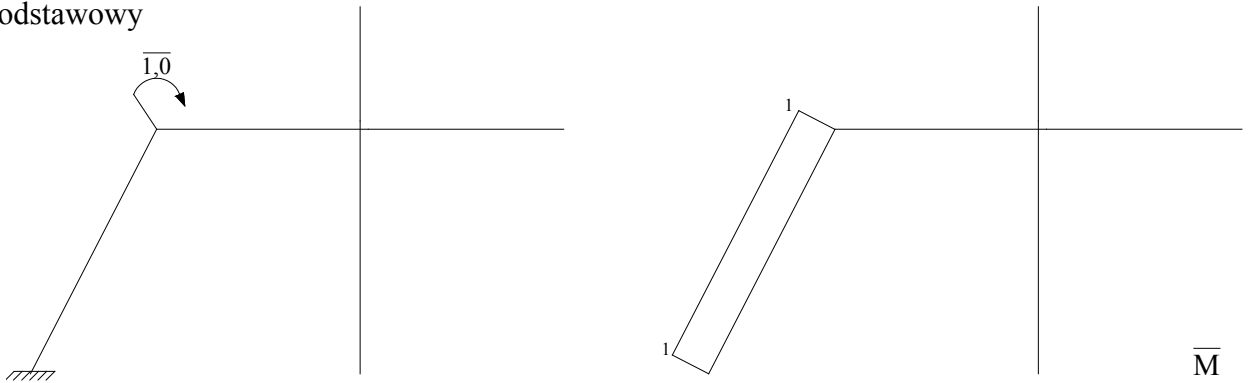
$$\sum M_0 = 0$$

$$25 \cdot 3,354102 - 10 + 5 \cdot 5 \cdot 5,5 + 5 \cdot 5 \cdot 10,5 - 9,385666 \cdot 9 - 8,5289204 \cdot 13 - 29,51708 \cdot 8 - 42,311783 = 0$$

$$0,057163 \cong 0$$

KONTROLA KINEMATYCZNA

Układ podstawowy



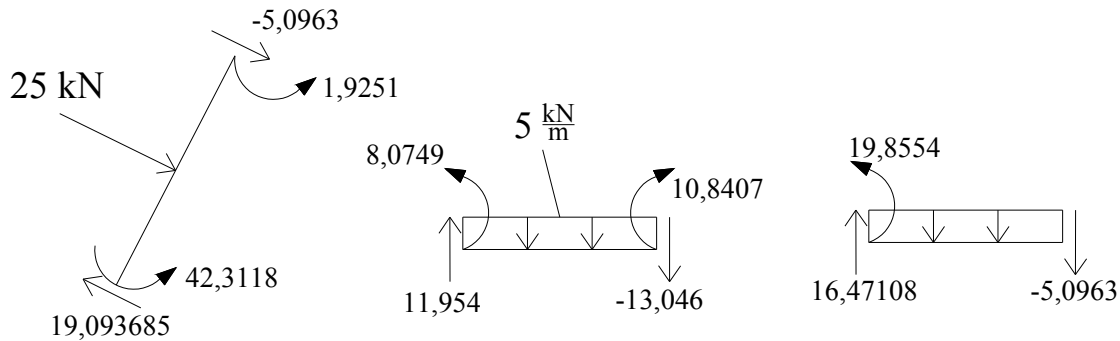
$$\bar{1},0 \cdot \varphi_1 = \sum \int_s \frac{\bar{M} \cdot M^{(n)}}{EI_1} ds$$

$$\bar{1},0 \cdot \varphi_1 = \frac{1}{EI_1} \left[\frac{3,354102}{6} (2 \cdot 1 \cdot 42,311783 - 2 \cdot 1 \cdot 21,730384 + 42,31783 \cdot 1 - 21,730384 \cdot 1) - \frac{3,354102}{6} (2 \cdot 1 \cdot 21,730384 + 2 \cdot 1 \cdot 1,9251149 + 1 \cdot 21,730384 + 1 \cdot 1,9251149) \right]$$

$$\bar{1},0 \cdot \varphi_1 = -\frac{5,1554223}{EI_1} = -0,0011751589$$

$$-0,0011751589 \cong -0,00117711$$

Obliczam momenty w punktach A, B, C;



Moment pod siłą skupioną: $M_S^A = ?$

$$19,093685 \cdot 3,354102 - 42,311783 = M_S^A$$

$$M_S^A = 21,730384 \text{ kNm} \quad (\text{rozciągane włókna dolne})$$

Moment ekstremalny - pręt 1-2

$$T(x) = 11,954 - 5 \cdot x = 0, \quad x = 2,3908 \Rightarrow x_e$$

$$M(x) = 11,954 \cdot x - 5 \cdot \frac{x^2}{2} - 8,0749 = 0$$

$$M(x_e) = 11,954 \cdot 2,3908 - 2,5 \cdot 2,3908^2 - 8,0749 = 0$$

$$M(x_e) = 6,214912 \text{ kNm} \quad (\text{rozciągane włókna dolne})$$

Moment ekstremalny - pręt 2-3

$$T(x) = 16,47108 - 5 \cdot x = 0, \quad x = 3,2942 \Rightarrow x_e$$

$$M(x) = 16,47108 \cdot x - 5 \cdot \frac{x^2}{2} - 19,8554 = 0$$

$$M(x_e) = 16,47108 \cdot 3,2942 - 2,5 \cdot 3,2942^2 - 19,8554 = 0$$

$$M(x_e) = 7,274248 \text{ kNm} \quad (\text{rozciągane włókna dolne})$$

SPRAWDZENIE NAPRĘŻEŃ NORMALNYCH WYWOŁANYCH MOMENTAMI ZGINAJĄCYMI W OBU GRUPACH PRĘTÓW.

Dla prętów grupy pierwszej I_1 największy moment zginający wynosi 42,311783 kNm.

Dla prętów grupy drugiej I_2 największy moment zginający wynosi 19,855398 kNm.

$$I_1 \ 200 \quad \rightarrow \quad I_x = 2140 \text{ cm}^4$$

$$I_2 \ 160 \quad \rightarrow \quad I_x = 935 \text{ cm}^4$$

$$\text{Dla prętów grupy pierwszej:} \quad \frac{4231,1783}{2140} \cdot 10 = 19,772 \frac{\text{kN}}{\text{cm}^2} = 197,72 \text{ MPa} < 215 \text{ MPa}$$

$$\text{Dla prętów grupy drugiej:} \quad \frac{1985,5398}{935} \cdot 8 = 16,988 \frac{\text{kN}}{\text{cm}^2} = 169,88 \text{ MPa} < 215 \text{ MPa}$$

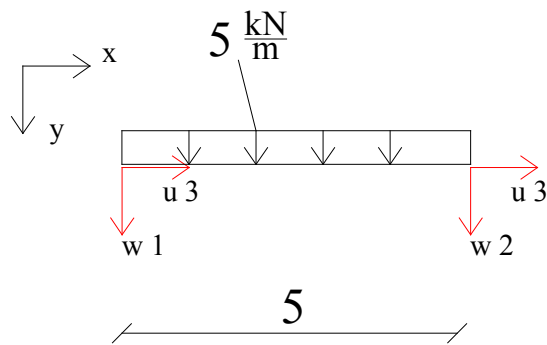
Naprężenia dla obu grup prętów są mniejsze od dopuszczalnych.

Wykorzystanie przekroju: pręty grupy pierwszej: 92 % ; pręty grupy drugiej: 79 %.

Nie zachodzi potrzeba zmiany przekrojów.

Gdyby zaistniała potrzeba przeprojektowania przekrojów, zmianie uległaby proporcja sztywności poszczególnych grup prętów i całe zadanie należałoby przeliczyć ponownie.

OBLICZENIE MOMENTÓW ORAZ SIŁ TNĄCYCH KORZYSTAJĄC Z RÓWNAŃ RÓŻNICZKOWEGO LINII UGIĘCIA – pręt 1-2



rozwiązanie układu równań kanonicznych metody przemieszczeń (rzeczywiste przemieszczenia węzłów konstrukcji):

$$\begin{cases} \varphi_1 = -\frac{5,16399662}{EI_1} \\ \varphi_2 = -\frac{16,1373552}{EI_1} \\ u_3 = \frac{132,8830737}{EI_1} \end{cases}$$

$$EI_2 \cdot \frac{d^4 y}{dx^4} = q(x)$$

$$0,4369158EI_1 \cdot \frac{d^4 y}{dx^4} = 5$$

$$0,4369158EI_1 \cdot \frac{d^3 y}{dx^3} = 5 \cdot x + A \quad = -T(x)$$

$$0,4369158EI_1 \cdot \frac{d^2 y}{dx^2} = 5 \cdot \frac{x^2}{2} + A \cdot x + B \quad = -M(x)$$

$$0,4369158EI_1 \cdot \frac{dy}{dx} = 5 \cdot \frac{x^3}{6} + A \cdot \frac{x^2}{2} + B \cdot x + C \quad (a)$$

$$0,4369158EI_1 \cdot y = 5 \cdot \frac{x^4}{24} + A \cdot \frac{x^3}{6} + B \cdot \frac{x^2}{2} + C \cdot x + D \quad (b)$$

Warunki brzegowe (przemieszczeniowe):

$$x=0m \quad 1) \frac{dy}{dx} = \varphi_1 = -\frac{5,16399662}{EI_1}$$

$$2) y = w_1$$

$$w_1 = \psi_{12} \cdot l_{12} \quad (\text{przemieszczenie zgodne z osią } y \Rightarrow \oplus)$$

$$\psi_{12} = \frac{u_3}{10} = \frac{0,030290192}{10} = 0,003029019$$

$$w_1 = 0,003029019 \cdot 5 = 0,0151450m$$

$$x=5m \quad 3) \frac{dy}{dx} = \varphi_2 = -\frac{16,1373552}{EI_1}$$

$$4) y = w_2 = 0$$

Podstawiając warunki brzegowe do równań (a) i (b) otrzymujemy wartości stałych całkowania:

$$C = -2,2562317$$

$$0,4369158 \cdot EI_1 \cdot 0,015145 = D \quad \Rightarrow \quad D = 29,029173$$

$$\begin{cases} -7,0506654 = 104,16667 + A \cdot 12,5 + B \cdot 5 - 2,2562317 \\ 0 = 130,20833 + A \cdot 20,83333 + B \cdot 12,5 - 11,281159 + 29,029173 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} A = -11,946852 \\ B = 8,0749101 \end{cases}$$

Stąd otrzymujemy równania $T(x)$ i $M(x)$:

$$T(x) = -5 \cdot x + 11,946852$$

$$M(x) = -5 \cdot \frac{x^2}{2} + 11,946852 \cdot x - 8,0749101$$

$T(x)$ obliczone metodą równań różniczkowych:

$$T(0) = 11,946852 \text{ kN}$$

$$T(5) = -13,053148 \text{ kN}$$

$T(x)$ obliczone metodą przemieszczeń:

$$T(0) = 11,954 \text{ kN}$$

$$T(5) = -13,046 \text{ kN}$$

$M(x)$ obliczone metodą równań różniczkowych:

$$M(0) = -8,0749101 \text{ kNm}$$

$$M(5) = -10,84065 \text{ kNm}$$

↓

rozciąga włókna górne

$M(x)$ obliczone metodą przemieszczeń:

$$M(0) = -8,0748851 \text{ kNm}$$

$$M(5) = 10,840676 \text{ kNm}$$

↓

rozciąga włókna górne